Integrated Multi-sensor Measurements to Monitor Asian Sand and Dust Storm (SDS) from Space

John J. Qu¹, Xianjun Hao¹, Yong Xie¹, Lingli Wang¹, Dan Xu², Shengjie Niu²

1 Environmental Science and Technology Center; College of Science;

George Mason University, Fairfax, VA 22030, USA

2 Key Laboratory of Meteorological Disaster of Ministry of Education;

School of Atmospheric Physics,

Nanjing University of Information Science and Technology, Nanjing, China, 210044

Abstract

Asian Sand and Dust Storm (SDS) is one seasonal meteorological phenomenon which originates in the deserts of Mongolia, northern China and Kazakhstan where high-speed surface winds and intense dust storms kick up dense clouds of fine, dry soil particles, and affects much of East Asia sporadically during the springtime. In March 2010, several severe SDSs whipped hundreds of miles not only in mainland China but also reached Hong Kong and Taiwan. In the last decade, Asian SDS has become one of the most serious environment issues, therefore, it is important to develop the capabilities to detect, monitor, and forecast Asian SDS effectively. Despite of the construction of ground observation stations, satellite remote sensing (RS) is critically important for SDS monitoring because of its advantages in spatial coverage. RS can be used to detect the origin of SDS and monitor the development and transport. In addition, RS can provide initial conditions and boundary conditions for SDS model simulation and data assimilation.

Many space-borne sensors have been used for SDS study, such as MODIS, AIRS, TOMS, MISR, OMI, CALIPSO, SeaWIFS, AVHRR, etc. Each of these sensors has certain advantages and disadvantages for SDS study. With four overpasses daily (two daytime and two nighttime), MODIS (Terra MODIS and Aqua MODIS) can provide spatial information of SDS at 1km resolution, but can't retrieve the vertical information of SDS effectively. CALIPSO can provide vertical information of SDS at good resolution, but it has very narrow swatch, only can cover a small part of the earth daily, not feasible for operational monitoring of SDS. OMI can provide some chemical properties of SDS, but the spatial resolution is low. Although the spatial resolution of AIRS is low, it can provide vertical profiles of the atmosphere, which are very helpful to analyze the physical properties of SDS. To monitor the origin and transport of SDS more effectively, spatial and vertical information from multiple sensors should be integrated synergistically. Our early studies have demonstrated the capabilities and advantages of Asian SDS detection with multiple sensors. In this study, we focus on further integration of more sensors, including MODIS, CALIPSO, AIRS, and OMI, for comprehensive study of Asian SDS. Several SDS cases will be used to demonstrate capabilities of the integrated approach, and the potential for improved monitoring of Asian SDS.

飛機積冰模擬與診斷

王璿瑋 林博雄 臺灣大學大氣科學系

摘 要

積冰對於飛航安全影響重大,也是雲物理觀測與模擬的一項科學議題。過去研 究文獻指出,積冰預測以及民航機的警告系統,大多以綜觀大氣背景環境以及液態 水含量的空間分布來診斷積冰潛勢,但因空間過度預報而降低飛行計畫使用的信 心。

本文透過美國航空 EAGLE-4184 航班個案(1994 年 10 月 31 日 15:57UTC)以及復 興航空 GE-791 航班個案(2002 年 12 月 20 日 17:52UTC),嘗試透過 WRF 中尺度模式 和 WISCDYMM 雲物理動力模式,來模擬診斷這兩次嚴重的 ATR-72 飛機積冰的大 氣環境和數值模式預報能力。

WRF模式模擬結果顯示,綜觀與中尺度天氣條件大致掌握這兩個案飛機的盤旋 與巡航高度之液態水含量大於氣候平均值的特徵;WISCDYMM 模式則進一步提供 了更高時間空間解析度的環境場,檢視飛機失事前數十分鐘期間的大氣溫度場以及 液態水含量分布。整體而言,WISCDYMM 模式已能掌握飛機在航路上的積冰程度, 但也未能得出嚴重積冰之潛勢,顯然天氣數值模式在雲物理動力參數化仍有改進之 空間。

關鍵詞:積冰,液態水含量,雲模式

一、前言

積冰(Icing),泛指所有航空機具結冰的現象。通常是指飛機在航行的過程中,機翼或是機身結冰的情況。最主要的影響是在機翼的部分,積冰會使翼身的外型發生異常改變,造成阻力增加、升力下降,失速 攻角增加等不利因素。嚴重的積冰會使飛機失去操控 性能,造成人員傷亡。一般來說,飛機的除冰(de-ice) 裝置可以有效的應付大部份的積冰情況,但是效用是 暫時性的,飛機還是必須盡快脫離該空域,避免持續 性的結冰現象。

過去發生的積冰事件的統計結果發現,積冰發生的有效環境溫度介於-3~-15°C (Sand et al. 1984; Schultz and Politovich 1992; Cober et al. 1995),而且很少低於-25°C 以下(Korolev et al. 2003)。從環境溼度的 統計發現,相對溼度必須超過 70%以上才有較高的 機率產生積冰(Bernstein et al. 2004)。

過去研究文獻指出,積冰預測以及民航機的警告 系統,都直接從溫度與相對溼度兩參數(T-RH algorithm)加以推測,可以直接利用中尺度的模式輸出 參數作積冰的估算,是相當快速且便利的(Thompson et al. 1997; Schultz and Politovich 1992; Knapp 1992)。 但是,只使用溫度跟相對濕度估算卻經常造成過大的 空間預警範圍,對於飛航路徑規劃的實用性不高 (Thompson 1997)。

綜合言之,綜觀大氣背景環境以及液態水含量的 掌握是判斷積冰潛勢(Icing Potential)的必要條件。目前 美國 NOAA/NWS 所提供的美國本土航路的積冰預報 有其參考性。同時,NCAR /RAL 也有飛行器積冰的 實驗計畫,結合業界及學界,共同開發及改善積冰的 預報及預警的相關產品。然而臺北飛航情報區內的積 冰預報技術,目前還是停留在以溫度及相對溼度推算 的階段(王,2006),對於臺灣地區雲物理觀測、模擬 與應用仍有探索的必要。

二、模式及研究方法

本研究使用的模式有兩種:

a. WRF Model V3.1

Weather Research and Forecasting Model 是一個由 NCAR 開發的中尺度預報及模擬模式。它具有多重動 力核心,三維變分(3DVAR 同化)數據同化系統,是 現在相當普及的中尺度模擬及預報的工具。

b. WISCDYMM

The Wisconsin Dynamic and microphysical Model (WISCDYMM)是由王寶貫老師跟其學生在 Wisconsin 研究中所開發設計的熱對流雲模式。滿足隨時間演 變、非流體靜力平衡及準可壓縮的原始方程系統。水 平邊界上使用的是輻射邊界條件;上層使用海綿層邊 界,進行波動及能量的吸收。水平解析度為1km;垂 直解析度為0.2km。WISCDYMM包含38種微物理過 程,主要產生的水象參數為:水氣混合比、雲水混合 比、雲冰混合比、雨滴混合比、雪片及軟雹/冰雹混合 比。

本研究模擬及診斷流程:

- 1. 利用 WRF 模擬產生事件發生前後的綜觀環境場。
- 取出最接近發生時間的模式輸出變數:T、u、v、
 H、vapor。
- Matlab 內插並植入 WISCDYMM,利用假想熱胞 驅動雲模式,得到高時空解析度的 w、qv、qc、 qr、qs、qh、RHw、RHi。
- 比對雷達回波、衛星雲圖及飛航資料紀錄器 (Flight Data Recorder, FDR),評估環境模擬的結果。
- 5. 利用液態水含量估算式(Tafferner 2003),計算出 飛行空層的 LWC。

$$LWC_{i+1} = \frac{P_i}{RT_i} \left(M_i - M_{i+1} \right)$$

M:水氣混合比

P: 壓力 ; **T**: 溫度

計算並評估積冰潛能(ice potential)及積冰強度(ice intensity)。

三、模擬結果

個案一: EAGLE -4184

a. 事件簡介

Ealge-4184 是美國著名的積冰事件,發生的時間 是 1994/10/31 21:12~21:57 (UTC)。這是一架美國航 空公司(AA)的客機,飛機型號是 ATR-72。這架班機 預定的路線是從印第安納的國際機場返回芝加哥國際 機場。因為當時芝加哥機場的天氣條件不是很好,造 成許多航班有延遲進場的情況,於是 Eagle-4184 這架 班機聽從領航人員指示,在機場東南方,高度為 10,000 ft 空域進行盤旋等待進場。維持橢圓形航路飛行數圈 之後,在接近 21:57 時,飛機突然發生向右側翻的現 象,不正常的飛機姿態使得升力下降並開始俯衝,之 後飛機失去控制,然後墜毀。

b. 模擬結果

在綜觀環境場的模擬中,WRF 輸出結果跟實際 NWS 所發布的地面天氣圖是相當一致(圖 1)。低壓系 統中心約在印第安納州的西部中央,冷鋒從低壓中心 向西南方向延伸,而中度強度的滯留鋒從中心東方延 伸。飛行高度 10,000ft 的環境溫度-2℃,西南風,風 速約為 20m/s。

直接使用 WRF 的輸出參數去計算 LWC(圖 2)。 圖中紅色 X 是最後飛機盤旋的空域,從圖中可以發現 在飛機盤旋的過程中,WRF 中尺度模式所以算出來的 最大 LWC 大約只有 0.1~ 0.2(g/kg),根據 Tafferner 的 強度分級,大約只有輕度程度的積冰。

WISCDYMM 則提供更高時空的解析,從雲模式 的輸出參數中,計算 LWC 的結果(圖 3),雲的高度大 約集中在 3~4km 高且持續往北方移動,跟實際雷達所 觀測的相符。進一步將飛行空層,進行水平切面分析 (圖 4),圖中的黑線為飛機盤旋的路徑,紅 X 是最後 失控的位置。可以發現該空層 LWC 都超過 0.24(g/kg),而且有局部的區域超過 0.36(g/kg),屬於 輕度到中度強度的積冰。從 WISCDYMM 雲模式的模 擬結果判斷,EAGLE-4184 在失控前 10 分鐘,是飛行 在相當潮濕且溫度低於 0℃的環境,因而遭遇無法預 期強度的積冰。

個案二:GE-791

a. 事件簡介

GE -791 是復興航空的貨機,該事件是台灣的著 名積冰案例,發生時間是 2002/12/20 17:32~17:52 (UTC),預定從台北飛往澳門。臺北時間 01:52,於飛 航過程中遭遇嚴重積冰後,在馬公西南方約 17 公里處 墜海失事,機上駕駛員 2 人皆失蹤。

解讀該機飛航資料紀錄器(FDR)紀錄參數,得 知該機分別在01:34至01:37,及01:41至01:52等兩 時段,機身除冰系統(Airframe De-icing)在啟動狀態, 表示飛機分別遭遇了兩次積冰,但是在除冰裝置運作 的情況下,卻無法有效的除冰,當時的積冰情況是相 當嚴重的。

b. 模擬結果

利用 NCEP reanalysis 過去 60 年冬季 DJF 的溫度 及相對濕度的平均場,分析台北飛航情報區冬季的積 冰氣候場。飛行空層 18,000ft 的氣候場顯示平均氣溫 -9℃~-12℃,是有利發生積冰條件。但是相對濕度卻 只有 25 ~ 30%,遠低於發生積冰的門檻 70%以上 (Bernstein 2004),整體氣候場並沒有特別有利發生強 烈積冰條件。

WRF 模擬結果跟中央氣象局 CWB 91 年 12 月 20 日 1200 UTC 及 1800 UTC 之地面天氣圖是相同的,低 氣壓於日本九州附近海域向東移動,滯留鋒由此中心 向西南延伸至台灣中部。台灣地區為多雲至陰偶小雨 或陰雨的天氣,使用 WRF 的輸出參數去計算 LWC(圖 5)。黃線為飛機飛行路徑,紅 X 是事故發生位置,路 徑上 LWC 大約介於 0.05~0.15 (g/kg),積冰訊號並不 明顯。

根據 FDR 的資料顯示的資料顯示,在飛行路徑 中,P4 點(圖 6)是飛機遭遇嚴重積冰,因此將使用 WISCDYMM 針對 P4 Domain(紅框),進行高時空解析 度的模擬。相對濕度場顯示飛行高度 5km 左右,相對 濕度都高達 100%。另外在溫度場部分,該空層模擬 的溫度約為-8℃,是相當有利發生積冰的環境溫溼度。

LWC 的計算(圖 7)則是可以發現,根據通過的時 間點輸出,P1~P4 環境的 LWC 含量有顯著的差異。 通過 P1 中心的時間是 17:30,當時的 LWC 約為 0.13(g/kg),這是 GE-791 第一次遭遇積冰的時間,因 此除冰裝置啟動。通過 P2 的時間點是 17:39,LWC 只 有約 0.06(g/kg),因此在 P1 開啟的除冰裝置才能有效 除冰。但是在 17:49 通過 P4 的時候,由模式所模擬出 的 LWC 高達 0.2(k/kg),是相對於前三點,較為有利 發生積冰的環境。因此雖然除冰裝置啟動,卻沒有成 功除冰,導致飛機失去控制墜毀。

四、結論

在兩個事件的模擬中,嘗試使用中尺度的 WRF 模式及高解析雲尺度的 WISCDYMM 模式,進行積冰 環境的反演。

在綜觀系統的模擬上,WRF模式模擬得相當好, 天氣系統的配置都跟實際觀測的相符。但是進入LWC 的診斷分析,WRF就無法明確的分析出積冰發生的環 境。畢竟在空間尺度上,WRF的解析度不足,在加上 微物理的過程不夠完整,很難診斷出雲尺度的積冰事 件。

WISCDYMM 模式在兩事件的模擬中,成功的反 演出飛行路徑上,有高液態水含量的訊號。從溫度場 及相對濕度場診斷出的積冰量級屬於輕度到中度的積 冰,距離實際發生的強烈積冰,還有一段差距。

整體而言,WISCDYMM 模式已能掌握飛機在航路上的積冰程度,但也未能得出嚴重積冰之潛勢,顯然天氣數值模式在雲物理動力參數化仍有改進之空間。

參考文獻

- Bernstein, B. C., F. McDonough, M. K. Politovich, B. G.
 Brown, T. P. Ratvasky, D. R. Miller, C. A.
 Wolff & G. Cunnung (2004) Current Icing
 Potential: Algorithm Description and
 Comparison with Aircraft Observations.
 Journal of Applied Meteorology, 44, 969-986.
- Schultz, P. & M. K. Politovich (1992) Toward the Improvement of Aircraft-Icing Forecasts for the

Continental United States. *Weather and Forecasting*, 7, 491-500.

- Tafferner, A., T. H. a. C. Leifeld & H. L. T. Hafner, and U. Voigt (2003) ADWICE: Advanced Diagnosis and Warning System for Aircraft Icing Environments. *Weather and Forecasting*, 18, 184-203.
- Thompson, G., R. T. Bruintjes, B. G. Brown & F. Hage (1997) Intercomparison of In-Flight Icing Algorithms. Part I: WISP94 Real-Time Icing Prediction and Evaluation Program. *Weather* and Forecasting, 12, 878-889.
- Thompson, G., R. Bullock & T. F. Lee (1997) Using Satellite Data to Reduce Spatial Extent of Diagnosed Icing. *Weather and Forecasting*, 12, 185-190.
- 王崑洲 (2006), <u>飛機積冰預報</u>, 民用航空局飛航服務 總臺
- 王寶貫,1996: <u>雲物理學</u>, 國立編譯館主編, 渤海堂印 行, 382pp.

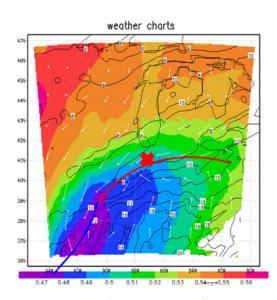


圖 1: WRF 模擬個案 1 的地面天氣圖,紅 X 是飛機 盤旋的空域,約在暖鋒前緣數公里上空。

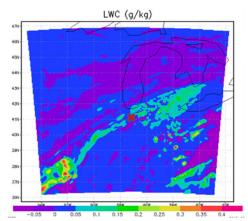


圖 2: WRF 模擬個案 1 飛行空層的 LWC,約 0.1~0.2 g/kg。

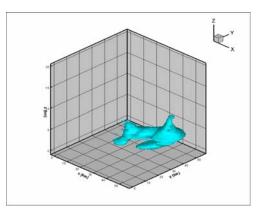


圖 3: WISCDYMM 模擬個案 1 的液態水 0.22 (g/kg)等 值線,整體雲層發展在 3~4 公里的高度。

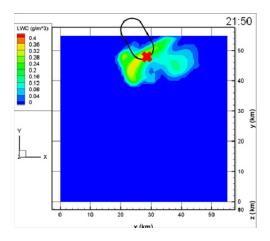


圖 4: WISCDYMM 模擬個案 1 21:50UTC 飛行高度 3 公里 LWC 的水平切面。飛機在最後 10 分鐘,所盤旋 的路徑(黑線)相當的潮濕。